

RNDr. Josef Zelenka
VSŽ n.p., Košice

PROGRAMOVÉ OVEROVANIE SPRÁVOSTI PT - PROGRAMOV

Chyby v programoch možno rozdeliť do dvoch skupín:

- a/ "gramatické" chyby, t.j. prečiny proti syntaxi príslušného programovacieho jazyka. Odstraňia sa veľmi ľahko na základe diagnostických oznamov komplátora, ďalej sa niči nebude možno zaoberať;
- b/ "logické" chyby, zahrnujúce všetko to, čo z ledenia programov robi zdihavú záležitosť: gramaticky správny program sa sice rozbieha, ale skončí s neocakávanými výsledkami – zlyhá pre určité dátu, zacykli sa, vystúpia z neho ne-správne výsledky, atď.

Pre bližšie štúdium logických chyb je dôležné zaviesť si ich klasifikáciu. Podľa dopadu, ktorý majú na funkciu programu ich môžeme roztriediť opäť do dvoch skupín:

Prvú skupinu logických chyb predstavujú chyby spočívajúce vo vadnej štruktúre programu, chybnom prenosе riadenia, v jeho nesprávnej inicializácii a iných elementárnych algoritmickejmyloch. Tieto chyby sú vlastně vnitornej stavbe príslušného programu; budeme hovoriť, že sú k nemu interné. Prejavia sa tým, že program jednoducho zlyhá, nefunguje ani sám oseba /"pokazia" ho dátu, zacykli sa, prepíše si časť vlastného kódu a pod./.

De druhej skupiny logických chyb patrí chyby spočívajúce vo vadnej funkcií programu, ktorá má vlastnú výzvu a výkon.

júce v nesprávnom chovaní sa programu voči oklinu, ešte to je ho externé chyby. Program je sice odolný voči bocajakým vstupným dátam, zbehne sa každých okolnosti, ale neplní predpisanú úlohu. Tieto chyby sú spravidla tazbie sviadnutia ako interné chyby. Prejavia sa nesprávnym fungovaním programu v systéme - program nesprávne reaguje na vstupy, vydáva vadné výstupy a pod. Externé chyby spôsobia, že slyší buď celý systém, alebo niektorú jeho časť.

Pre programy zapisané pomocou bežne používaných algoritmickej prostriedkov a jazykov /vývojový diagram, PL/I a pod./ neexistuje žiadny prakticky použiteľný formálny postup na detektovanie logických chýb v programu. Takéto chyby sa odhalia ešte pri ladení programu so skúšobnými dátami, pri sledovaní systému, alebo - čo je častejšie - aj pri jeho prevádzke. Verifikovanie správnosti programu automatickými prostriedkami je možné len testovaním jeho dynamického chovania sa /pomocou sledovacích programov a pod./.

Budeme sa snažiť ukázať, že je možné vytvoriť prekladač rozhodovacích tabuľiek /dalej len RT/, ktorý môže testovať nie len syntaktickú, ale aj logickú správnosť prekladanej RT. Toto umožňuje, aby sa už behom gramatického ladenia programu /t.j. programu v jeho statickom tvaru/ odhadila - aspoň sčasti - aj jeho logika. RT takto predstavuje veľký krok vpred pri riešení problému programového dokazovania správnosti programov: umožňuje, aby počítač odhaloval nie len chyby kódovania algoritmu, ale aj chyby algoritmu samého.

V ďalšom sa budeme zaoberať ďalšími skupinami problémov:

- rôznymi zvláštrosťami a nedostatkami publikovaných techník pre dokazovanie neaprítencie RT, t.j. v podstate pre hľadanie interných chýb v RT-programu /niektoré vety, vracianie, nikdy nevykonané časiny kódu a pod./;
- možnosťmi použitia prekladateľov na analýzu vlastnej povahy riešeného problému a chovania sa RT-programu, t.j. pre ďalšiu správnosť v RT registrálboho algoritmu, resp. pre hľadanie jeho externých chýb.

Dokazovanie nesprávnosti RT

sa opiere o analýzu vzťahov medzi pravidlami v RT / [1] kap. 2.4, [2] kap. 6 a 10/. Predevšetkým je možné testovať úplnosť RT, t. j. či v RT sú zahrnuté všetky možné kombinácie podmienok, aby sa nastalo, že pri vyhodnocovaní RT pre určitú kombináciu podmienok nevyhovie ani jedno pravidlo. Systematickým prešetrovaním kombinácií podmienok /3. kvadrantu RT/, resp. určitými operáciami s binárnymi maticami sa dajú identifikovať nejjednoznačné pravidlá, t. j. také, ktoré sú pre tú istú kombináciu podmienok spĺňané súčasne. Povolením kombinácií činnosti možno pre takéto prípady zistit, či ide o nadbytočné pravidlá - ak činnosti v nich sú rovnaké, alebo o rozporné pravidlá, ktoré pre tú istú kombináciu podmienok predpisujú prevedenie rôznych kombinácií činností. V prípade výskytu závislých podmienok sa v RT môžu vyskytnúť iracionálne pravidlá, ktorých vlastnosti nikdy vyhoviet lebo napr. predpísajú, aby

vek < 18 rokov Y ...
vek > 50 rokov Y ...

Ak sa RT použije aj na popis procesu riadenia v algoritme /priepisom rekursívneho odvodenia sa zo zdroja súčtu pomocou akcie "opakuj RT" a priepisom počiatočného pravidla/ je za istých predpokladov možné otiesovať, či pri vykonávaní RT-programu nemôže vzniknúť nekonečný cyklus.

Algoritmus pre zistenie úplnosti obmedzenej RT je všeobecne známy. Vychádza sa z toho, že ak RT obsahuje c podmienok, potom počet všetkých možných kombinácií c_2 / dvoch stavov Y, k týmto podmienok je 2^c . Ak v i-tom pravidle sú n_i podmienok prázdny vstup /"--/, potom toto pravidlo zahrnuje

${}^{n_i}_2$

kombinácií podmienok, nakoľko každý prázdny stav "--" reprezentuje skutečnosť, že v istej kombinácii sú všetky podmienky splnené. V skutečnosti ide o variácia s opakováním, ale v literatúre sa užívajú tento praktickejší termín.

zentuje oba možné stavy I aj II príslušnej podmienky. Podmienka úplnosti RT teda je

$$2^e = \sum_{i=1}^r 2^{n_i}$$

kde r je počet pravidiel. Zrejme ak $2^e < \sum 2^{n_i}$ je RT nejednoznačná, ak $2^e > \sum 2^{n_i}$ je RT neúplná.

Toto kritérium však ani vždykoľko nemožno aplikovať úplne mechanicky. Treba si uviedomiť, že je ešte nutnou, ale nie postačujúcou podmienkou pre úplnosť tabuľky. Uvažujme o RT

	1	2	3	4
C1	I	I	II	-
C2	-	II	-	I
C3	II	-	I	II
A1	I	-	-	X
A2	I	-	X	I
A3	-	X	-	-

Aplikácia kritéria hovorí, že $2^3 = 2 + 2 + 2 + 2$ a teda naše RT sa zdá byť úplnou. Po trech experimentovaní však hľadame nahliadneme, že napr. kombinácií podmienok

$$\begin{bmatrix} C1 \\ C2 \\ C3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I \\ I \\ II \end{bmatrix}$$

vyhovuje pravidlo 1. až 4; nakoľko pravidlá majú rovnaké akcie, v našej "úplnej" tabuľke sa objavila nedôbytočnosť. Kombinácií

$$\begin{bmatrix} I \\ II \\ II \end{bmatrix}$$

prites vyhovujú súčasne pravidlá 1. až 2. s rôznymi stavmi a náme teda do činenia až s rozporosťou.

Je teda zrejme, že kritérium úplnosti treba používať najvyššou opatrnosťou a jedinou schodnou cestou sa zdá byt odpiraťanie nejednoznačnosti z tabuľky ešte pred uplatnením kritéria úplnosti. Ak prijmeis metódou vymedzovania RT "klava doprava", potom nejednoznačnú kombináciu pripravíme najľavejšiemu pravidlu, ktorému vyhovuje /v našom prípade obsa nejednoznačné kombinácie pripravíme pravidlu 1/ a z ostatných pravidiel ju "odčítame". Taktie v našom prípade dostaneme

	1	2	3	4
C1	Y	Y	N	N
C2	-	N	-	Y
C3	N	Y	Y	N
A1	X	-	-	X
A2	X	-	X	X
A3	-	X	-	-

čo je zjavne neúplná tabuľka $2^3 > 2 + 1 + 2 + 1$; chybajú pravidlá pre $\begin{bmatrix} Y \\ Y \end{bmatrix}$ a $\begin{bmatrix} N \\ N \end{bmatrix}$.

Nejednoznačný zápis, ktorý robí problémy pre test úplnosti je však pre zostavovateľa RT výhodný: môže ho použiť na zostručnenie RT zavedením akýchsi lokálnych else-pravidiel. Ak sa má dodržať konvencia o vyhodnocovaní RT zľava-doprava /podľa pravidiel/, potom bude ešte potrebné, aby prekladač nejednoznačnosť v RT nepovažoval za chybu, ale sa vyrovnal s týmto problémom napr. horeuvedeným spôsobom. Takyto prístup - odstraňovanie nejednoznačnosti - by potom námiesťo nejednoznačnosti zaviedol a detakoval ďalší druh logickej chyby v RT - pravidlo, ktoré sa nikdy nevykoná.

Uvažujme o RT /nezaujímame sa o 2. a 4. kvadrant/

	1	2	3
C1	Y	Y	Y
C2	N	-	Y
a?b	>	*	<

ktoré je na prvý pohľad neúplná ale inak snáď v poriadku. Ak si však pravidlo 2 rozpišeme na dve pravidlá nahradením prázdneho vstupu "-" pre C2 explicitne obomí možnosťami Y a N, dosťaneme

	1	2a	2b	3
C1	X	Y	Y	Y
C2	N	Y	N	Y
a?b	>	*	*	<

kde vidíme, že niekoľko symbolov * znamená v podstate "väčší alebo menší":

a/ "čítať až" pravidla 1 od 2b sa totež zmení na $\begin{bmatrix} Y \\ N \end{bmatrix}$;

b/ pravidlo 3 je plne obsažené v pravidle 2a a teda sa nik-

dy nevykonať, jeho uvedenie v tabuľke je logickou chybou.

Dalším možným praktickým dôsledkom uvedeného postupu je zistovanie kombinácií, ktoré sú zhrnuté v elce-pravidlo. Na to postačí postupne odčítať všetky previdlá RT od elce pravidla, pozostávajúceho v tomto počatí zo sasých prípadných vstupov podmienok. Táto informácia môže byť pre zosuvovateľa RT často veľmi užitočná.

Iným problémom, veľmi stálejúcim kontrolovi dĺžnosti RT, je výskyt závislých podmienok. Uvažujme o RT /upravené z [3] /:

DEPUTÁT	1	2	3	4	5	6	7
C1 pracovník	Y	Y	N	N	N	N	N
C2 dôchodca	N	N	Y	Y	Y	Y	N
C3 cudzí	N	N	N	N	N	N	Y
C4 ženatý	Y	N	-	-	-	-	-
C5 v ban.odprac. < 5 rokov	-	-	Y	N	N	N	-
C6 v ban.odprac. 5-10 rokov	-	-	N	Y	N	N	-
C7 v ban.odprac. 11-15 r.	-	-	R	N	Y	N	-
C8 v ban.odprac. > 15 r.	-	-	N	N	N	Y	-
pridel ? t uhlia	5.4	2.7	0	1.2	1.8	2.7	0
pridel ? plyn dreva	2	1	0	0	0	0	0

Na prvy pohľad je zrejmé, že táto RT neobsahuje žiadne dvojznačnosti; kritérium úplnosti tvrdí

$$2^8 (= 256) > 2^4 + 2^4 + 2^1 + 2^1 + 2^1 + 2^1 + 2^5 (= 72)$$

že tabuľka je neúplná. Ľahko nahliadneme, že skutočne neobsahuje napr. pravidlo pre kombináciu

Y
N
Y
N
Y
N
Y
N

ktoré však popisuje iracionálnu situáciu: žiadateľa o deputát, ktorý má byť súčasne vlastný aj cudzím zamestnancom a v bane odpracoval menej ako 5 rokov ale súčasne aj 11-15 rokov.

Prepís tejto RT do rozšíreného tvaru /pišeme len 1. a 3. kvadrant/

DEPUTÁT-1	1	2	3	4	5	6	?
P1 Žiadateľ ?	prac.	prac.	dôch.	dôch.	dôch.	dôch.	čudzí
P2 Ľenatý ?	Y	N	-	-	-	-	-
P3 v báu, odprac. ? rokov	-	-	<5	5-10	11-15	>15	-

má až dve výhody

- je sústreďajúce výhodnejšie pre zostavovateľa;
- ukážeme, že napriek bežnému tvrdneniu literatúry, že obmedzené RT sú pre automatický preklad vhodnejšie ako rozšírené RT, je - z námi sledovaného hľadiska - pre preklesť vhodnejšie rozšírený tvar. Špeciálne ukážeme, že je možné dokázať úplnosť rozšírenej RT.

Predovšetkým si všimnime, že prepisom RT DEPUTÁT do RT DEPUTÁT-1 boli tri binárne závislé podmienky C1, C2 a C3 zhrnuté do jedinej rozšírenej podmienky P1. Táto podmienka má tri možné stavy /"prac.", "dôch." a "čudzí"/, ktoré sú vzájomne exkluzívne. Podobne zo štyroch závislých podmienok C5 - - C8 vznikla jedna 4-hodnotová rozšírená podmienka P3, ktorej všetky štyri možné stavy sú exkluzívne /rozsahy rokov níži predpísané sa vzájomne neprekryvajú a spolu zahrňujú celý rozsah hodnôt odpracovanych rokov/.

Ak teraz "hodnotovosťou" h_i rozšírenej podmienky P_i nazveme počet všetkých možných jej exkluzívnych stavov, drahou obdobou ako pre prípad obmedzenej RT zistime, že kritérium úplnosti rozšírenej RT je

$$\sum_{i=1}^c h_i = \sum_{j=1}^t \left(\prod_{i=1}^{c_j} h_i \right)$$

kde c je počet podmienok,

t je počet pravidiel a

v súčine na pravej strane sa berie h_i len pre prípad, že prislúčajúci vstup podmienky v_{i,j} v i-tom riadku a j-tom stĺpco 3. kvadrantu je prázdny / = "-" /.

Lahko nahliadneme, že toto kritérium pre prípad obmedzenej tabuľky, kde všetky h_i = 2 prejde v pôvodné kritérium 6-

plnosťi. Pre našu rozšírenú tabuľku DEPUTÁT-1 platí

$$3.2.4 (=24) = 4 + 4 + 2 + 2 + 2 + 2 \cdot 4 (=24)$$

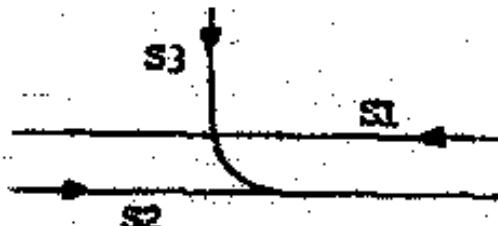
a teda táto RT je úplná.

Z povedaného je zrejmy záver, že je potrebné pracovať zásadne s rozšírenými/miešanými RT, príčom

- zostavovateľ RT je zodpovedný za zlúčenie všetkých závisalých podmienok do jednej rozšírenej. Do zostavovanej RT sa mu povoluje zavádzat hubovočné nejednoznačnosti; napr. aj kvôli tomu, aby nemusel explicitne vyplniť všetky hodnoty viac-hodnotových podmienok, lebo ich trebať ani nespozná;
- prekladac RT je zodpovedný za odhalenie aspoň tu diskutovaných logických chýb v takto zostavenej tabuľke. Za týmto účelom bude pravdepodobne nutné pri spracovaní RT upustiť od booleanovej algebre a pracovať s operátormi viac-hodnotových logik.

Dokazovanie bezpečnosti RT

Ďalšie možnosti, ktoré RT poskytuju pri analýze logiky algoritmu bude ilustrované na príklade analýzy bezpečnosti premávky na železničnej križovatke troch jednosmerných trati podľa schémy



v ktorej šipky vyznačujú smer premávky. Premávka je riadená troma semaformi S1, S2 a S3 s dvojimi stavmi: Y - prepäšta /zelená/, N - neprepäšta /červená/. U takéhoto jednoduchého systému ľahko nahliedneme, že stav všetkých troch semaforov nie je pre bezpečnosť premávky rovnako významný. Zatiaľ čo trate 1 a 2 sú úplne nezávislé, premávka na nich sa vzhľadom nechrazuje, stav semaforu S3 je kritický. Ak je S3 otvorený, môže ohrozit premávku na oboch sibvajúcich tratiach; len v tomto prípade záleží na stave semaforov S1 a S2 /oba musia byť zavreté, ak premávka má byť bezpečná/.

Ukážeme, že takúto analýzu vnútornej povahy riešeného systému, určenie kritičnosti jednotlivých jeho prvkov /semaforov/ pre cieľové chovanie sa systému /bezpečnosť premávky/ je možné previesť čiastočne formálnou analýzou RT popisujúcej tento systém.

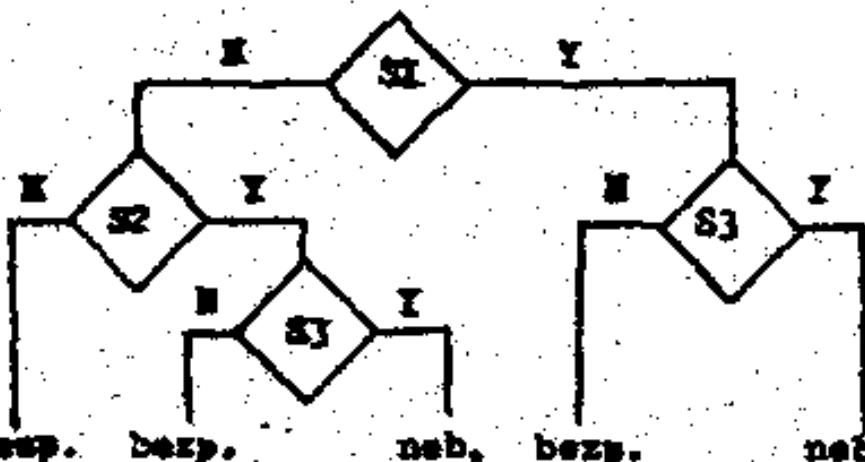
Popíšme si teda tento problém pomocou RT /príklad je prevažny z [2], str. 106, 174/, napr. tak, že popiseme všetky možné kombinácie stavov semaforov:

BEZP	1 2 3 4 5 6 7 8
S1	Y Y Y Y N N N N
S2	Y Y N N Y Y N N
S3	Y N Y N Y N Y N
premávka bezpečná	- X - Y - X X X
premávka nebezpečná	X - X - X - - -

Táto RT možno redukovať súčtením pravidiel, v ktorých sú rovnaké etapce akcií a v ktorých sú kombinácie podmienok lišia len v jednej podmienke /Y, N/; pre ďalšie súčtenie pravidla vznikne prázdný vstup /-/ . /0 súčtením pravidiel viď bližšie napr. [1], kap. 2.4.1; [2], kap. 6/. V našom prípade možno súčtiť napr. pravidlá 1 a 3, 2 a 4, 7 a 8 čím dostaneme

BEZPI	1+3 2+4 5 6 7+8
S1	Y Y N N N
S2	- - Y Y N
S3	Y N Y N -
bezpečná	- X - X X
nebezpečná	X - X - - -

Táto tabuľka obsahuje už len 5 pravidiel a ďalej je nereduko-vateľná. Čitateľ sbozrušený s problematikou prevodu RT na vývojový diagram /viď napr. [1], kap. 3/ viďte okamžite, že výhodou podmienok pre testovanie, ktorá viedie k optimálnemu vývojovému diagramu je S1; takto dostávame kód obsahujúci 4 testy



Kaby sme však pri redukovaní RT BEZP miesto pravidiel 7 a 8 boli zlúčili pravidlá 6 a 8, dostali by sme pravidlo

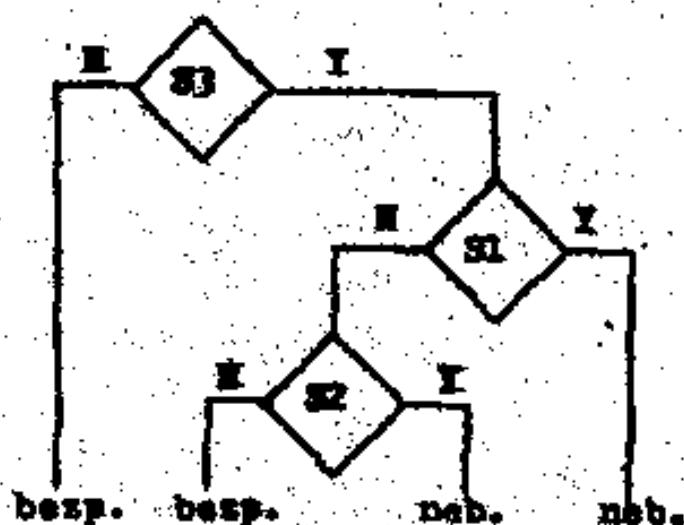


ktoré je ďalej možné zlúčiť s kombináciou pravidiel 2+4, takže výsledkom by bola RT BEZP2, obsahujúca už len 4 pravidlá

BEZP2 2+3 (2+4)+(6+8) 5 7

S1	I	-	I I
S2	-	-	I I
S3	I	I	I I
bezpečná	-	X	- I
nebezpečná	X	-	I -

v ktorej kritickou podmienkou je S3 a ktoré rezultuje vo výhodnejšom vývojovom diagrame a len trami testami:

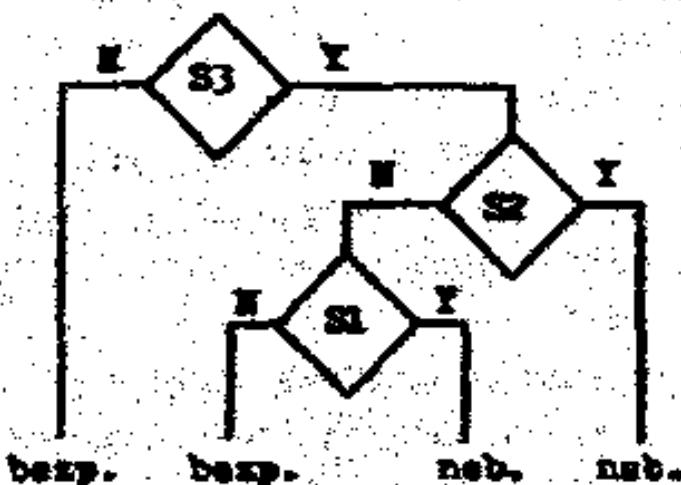


Vidíme, že tento diagram nám vystihuje kritičnosť semaforu S3, nakoľko jeho stav testuje ako prvý. Za menej kritický považuje S1 a najmenšej kritický S2. Pozorný čitateľ však hneď nahliadne, že zo všetkých možných spôsobov zlepšovania pravidiel existuje ešte jeden /a už len tento/, ktorý taktiež viedie k optimálnemu výsledku.

BEZP3 1+5 (2+4) + (6+8) 3 7

S1	-	-	X	X
S2	X	-	X	X
S3	X	X	X	X
bezpečné	-	X	-	X
nebezpečné	X	-	X	-

t. j. k diagramu



ktorý sa od rovnakej optimálnejho BEZP2 líši len poriadim testovania S1 a S2, čo naznačuje, že kritičnosť semaforov S1 a S2 je rovnaká a menšia ako semaforu S3. Čiste formálnymi postupmi nad pôvodnou RT sme teda došiel k rovnakému výsledku, ako rozumovou úvahou.

Snaha po optimalizácii programu má zjavne okrem svojho primárneho ťetriaceho efektu ešte aj druhý dôsledok, ktorý je na ťetrenie tesne viazaný: správnosť programu. Len ten ľovek /alebo prekladač/, ktorý problém pochopí ho môže optimalizovať: ide hned po jadre problému, aby rýchlosť došiel k výsledku. Alebo naopak: z programu v jeho minimálnom tvare môže pochopíť naprogramovaný problém, môže usadiť na rozhodujúce

faktory ovplyvňujúce chovanie sa programu, teda na správnosť programu.

Zistená skutočnosť má dva dôsledky. Predevšetky je zdôvodnenie obecného principu determinističnosti, ktorý je známy napr. vo fyzike /"systém sa realizuje v stave s minimálnou energiou"/, ale aj v estetike /"v jednoduchosti je krása"/, platí aj pre programovanie, keď by sme ho mohli formulovať treba takto: chovanie sa systému je určené minimálnym programom. Pre programátorskú prax je však viac než tento ontologický aspekt dôležitý druhý, utilitárny dôsledok doteraz urobených úvah:

Zdôvodnenie, aby v dohľadnej budúcnosti riešenie dôležitej počítaciej práce bolo asi takto:

- 1/ úloha sa aformuluje, algoritmizuje a naprogramuje pomocou RT;
- 2/ preklaadať na základe RT
 - a/ vygeneruje program pre počítač,
 - b/ analyzuje a popisuje vlastnosti naprogramovanej dílby /t. j. chovanie sa systému programom reprezentovaného/;
- 3/ človek na základe tohto popisu usudí, či program je správny, či realizuje ním formulovanú úlohu.

Otázka, akou formou by sa dali popisať vlastnosti algoritmu /mohol by to byť napr. kvantitatívne ohodnotený význam tej-ktoréj podmienky pre tú-ktorú činnosť/ zostáva samozrejme otvorená; dôležitý je samotný fakt, že takýto popis je principiálne možný.

Záver

Na základe jednoduchých príkladov je ilustrované, ako môžu preklaadače RT prispieť ku automatizácii nielen kódovania, ale aj ladenia programov. Uváhy boli orientované na predkompliétor RT; možnosti komplíatoria RT sú pravdepodobne väčšie.

Literatúra

- [1] Chvalovský, V.: Rozhodovacie tabuľky, SNTL Praha 1974.
- [2] Kešner, J.: Rozhodovacie tabuľky, ČKVM Praha 1972.
- [3] Standard č. 12 /Rozhodovacie tabuľky/, OKR Automatizace Šírení Ostrava 1977.